PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-065140

(43) Date of publication of application: 05.03.2003

(51)Int.CI.

F02D 45/00 F02D 9/02 F02D 11/10 F02D 41/22 F₀₂P F02P F02P 11/04

(21)Application number: 2001-260440

(71)Applicant: YAMAHA MOTOR CO LTD

(22)Date of filing:

29.08.2001

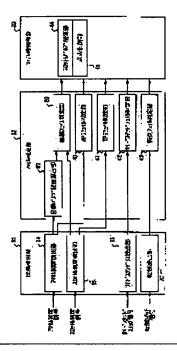
(72)Inventor: SAMOTO HARUHIKO

KISHI TOMOAKI

(54) ENGINE CONTROL DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To eradicate a sense of incompatibility by gradually reducing an engine torque at the time of fail. SOLUTION: When the fail is detected, a throttle valve is gradually closed. The throttle valve is rapidly closed at the initial time and thereafter it is slowly closed. An engine torque is gradually reduced by gradually varying the ignition timing to a phase lag direction. The ignition is gradually thinned out to gradually reduce the engine torque or in case of multi-cylinder engine, the ignition is cut at each cylinder to gradually reduce the engine torque.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

(51) Int.CL?

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開發号 特開2003-65140 (P2003-65140A)

(43)公園日 平成15年3月5日(2003.9.5)

ラーマコード(参考)

F02D 45/00	364	F 0 2 D 45/00	364C 3G016 364H 3G02	•
			364J 3G06	
9/02	3 4 1	9/02	341A 3G08	4
	351		351M 3G30	1
	審查詞求	未満求 請求項の数5 OI	, (全 10 頁)	こ続く
(21)山嶼番号	特慮2001-280440(P2001-280440)	(71)出願人 000010076		
(22)出版日	平成13年8月29日(2001.8.29)	ヤマハ発動機株式会社 帝岡県磐田市新貝2500番地		
		(72) 発明者 佐本 治彦 静岡県磐田	お新貝2500番地 ヤマハ発	動機

FΙ

(72) 発明者 岸 知昭

静岡県磐田市新貝2500番地 ヤマハ発動機

株式会社内

株式会社内

(74)代理人 100066980

弁理士 森 哲也 (外2名)

最終頁に続く

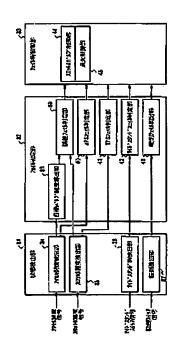
(54) 【発明の名称】 エンジン制御装置

(57)【要約】

【課題】フェイル時にエンジントルクを漸減して違和感 を払拭する。

織別記号

【解決手段】フェイルが検出されたらスロットルバルブ を次第に閉じる。但し、エンジントルクの減少が一様に なるように、初期は速やかに閉じ、その後、ゆっくりと 閉じる。また、点火時期を次第に遅角方向に変化させて エンジントルクを漸減する。或いは、点火を次第に聞引 いてエンジントルクを漸減するとか、多気筒の場合に は、気筒毎に点火をカットしてエンジントルクを漸減す 3.



特闘2003-65140

(2)

【特許請求の範囲】

【請求項1】 二輪車両のエンジン制御装置であって、フェイルを検出するフェイル検出手段と、前記フェイル 検出手段でフェイルが検出されたときにエンジントルク を徐々に減少するエンジントルク漸減手段とを備えたことを特徴とするエンジン制御装置。

1

【語求項2】 前記エンジントルク漸減手段は、スロットルバルブの閉じ速度を副御してエンジントルクを漸減するフェイル時スロットル副御手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載のエンジン制御装置。

【請求項3】 前記フェイル時スロットル制御手段は、スロットルバルブの開状態から、当該スロットルバルブを遠やかに閉じた後、ゆっくりと閉じるように閉じ速度を制御することを特徴とする請求項2に記載のエンジン制御装置。

【請求項4】 前記エンジントルク漸減手段は、点火時期の遅角化、点火間引き、気筒毎の点火カットの少なくとも一つによってエンジントルクを漸減するフェイル時点火制御手段を備えたことを特徴とする請求項1乃至3の何れかに記載のエンジン制御装置。

【請求項5】 前記フェイル時点火制御手段は、前記フェイル検出手段でフェイルが検出されたときに、点火カットを気筒毎に返らせるリレー回路を備えたことを特徴とする請求項4に記載のエンジン制御装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、エンジンを制御するエンジン制御装置に関するものであり、特に燃料を順射する燃料順射装置を備えたエンジンのように所謂電子制御を行う場合に好適なものである。

[0002]

【従来の技術】近年、インジェクタと呼ばれる燃料噴射 装置が普及するにつれて、燃料を順射するタイミングや 順射燃料量、つまり空燃比などの制御が容易になり、高 出力化、低燥資化、排ガスのクリーン化などを促進する ことができるようになった。このうち、特に燃料を噴射 するタイミングについては、厳密には吸気バルブの状 懲 つまり一般的にはカムシャフトの位相状態を検出 し、それに合わせて燃料を噴射するのが一般的である。 しかしながら、カムシャフトの位相状態を検出するため 40 の所謂カムセンサは高価であり、特に二輪車両などでは シリンダヘッドが大型化するなどの問題があって採用で きないことが多い。そのため、例えば特闘平10-22 7252号公報では、クランクシャフトの位相状態及び 吸気管圧力を検出し、それらから気筒の行程状態を検出 するエンジン副御装置が提案されている。従って、この 従来技術を用いることにより、カムシャフトの位相を検 出することなく。行程状態を検出することができるの で、その行程状態に合わせて燃料の噴射タイミングなど を副御することが可能となる。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、前途したような所謂電子副御を行うエンジン制御装置では、システムのフェイル時に、例えばエンジンへの燃料の供給を停止すると行ったように、エンジントルクを急速に減少させるようなフェイルセーフを行うのが一般的である。しかしながら、二輪車両が対象の場合、エンジントルクが急速に減少すると、車両停止媒作時に違細感がある。

【①①①4】本発明は前記諸問題を解決すべく開発され 10 たものであり システムのフェイル時に造和感のないフェイルセーフを行うことができるエンジン制御装置を提供することを目的とするものである。

[0005]

【課題を解決するための手段】而して、本発明のうち請求項1に係るエンジン制御装置は、二輪車両のエンジン制御装置であって、フェイルを検出するフェイル検出手段と、前記フェイル検出手段でフェイルが検出されたときにエンジントルクを徐々に減少するエンジントルク漸減手段とを償えたことを特徴とするものである。

20 【①①①6】また、本発明のうち請求項2に係るエンジン制御装置は、前記請求項1の発明において、前記エンジントルク漸減手段は、スロットルバルブの閉じ速度を制御してエンジントルクを漸減するフェイル時スロットル制御手段を備えたことを特徴とするものである。また、本発明のうち請求項3に係るエンジン制御装置は、前記請求項2の発明において、前記フェイル時スロットル制御手段は、スロットルバルブの開状態から、当該スロットルバルブを速やかに閉じた後、ゆっくりと閉じるように閉じ速度を制御することを特徴とするものである。

【①①①7】また、本発明のうち請求項4に係るエンジン制御装置は、前記請求項1乃至3の何れかの発明において、前記エンジントルク漸減手段は、点火時期の遅角化、点火間引き、気筒毎の点火カットの少なくとも一つによってエンジントルクを漸減するフェイル時点火制御手段を値えたことを特徴とするものである。また、本発明のうち請求項5に係るエンジン制御装置は、前記請求項4の発明において、前記フェイル時点火制御手段は、前記フェイル後出手段でフェイルが検出されたときに、点火カットを気筒毎に遅らせるリレー回路を備えたことを特徴とするものである。

[8000]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態について説明する。図1は、オートバイ用のエンジン及びその制御装置の一例を示す機略構成である。このエンジン1は、4気筒4サイクルエンジンであり、シリンダボディ2、クランクシャフト3、ビストン4、コネクティングロッド14、燃煙室5、吸気管6、吸気バルブ7、排気管8、排気バルブ9、点火ブラグ10を備えている。ま50た、吸気管6内には、アクセル17の開度に応じて関閉

されるスロットルバルブ12が設けられ、このスロット ルバルブ12の下流側の吸気管6に、燃料噴射装置とし てのインジェクタ13が設けられている。 このインジェ クタ13は、燃料タンク内に配設されているフィルタ、 燃料ポンプ、圧力制御バルブ (レギュレータ) に接続さ れている。なお、このエンジン1は所謂独立吸気系であ り、前記インジェクタ13は、各気筒の各吸気管6に設 けられている。また、本実能形態では、前記スロットル バルブ12は、ステップモータ16によって、アクセル 17とは個別に開閉制御できるように構成されている。 【0009】とのエンジン1の運転状態は、エンジンコ ントロールユニット15によって制御される。そして、 このエンジンコントロールユニット15の制御入力、つ まりエンジン1の運転状態を検出する手段として、クラ ングシャフト3の回転角度。つまり位組を検出するため のクランク角度センサ20. スロットルバルブ12の関 度を検出するスロットル開度センザ23、吸気管6内の 吸気管圧力を検出するための吸気管圧力センサ24など が設けられている。また、その他にも、サイドスタンド の格納状態を検出するサイドスタンドスイッチ21、ア 20 ブ12で達成されるべきスロットル開度を算出するもの クセル17の操作量を検出するアクセル関度センサ2 2. 車両の転倒を検出する転倒スイッチ25等も設けら れている。そして、前記エンジンコントロールユニット 15は、これらのセンサの領出信号を入力し、前記燃料 ポンプ、インジェクタ13.点火コイル11、ステップ モータ16に副御信号を出力する。

【0010】前記エンジンコントロールユニット15 は、図示されないマイクロコンピュータなどによって機 成されている。 図2は、 このエンジンコントロールユニ ット15内で行われる演算処理によって構築されたフェ イルセーフのためのブロック図である。このフェイルセ ーフのための演算処理は、大きく状態検出部31.フェ イル判定部32 フェイル時制御部33からなる。

【①①11】前記状態検出部31は、前記アクセル関度 センサ22からのアクセル開度信号に基づいてアクセル 関度を検出するアクセル開度検出部34と、前記スロッ トル開度センサ23からのスロットル開度信号に基づい てスロットル開度を検出するスロットル開度検出部35 と、前記サイドスタンドスイッチ21からのサイドスタ ンドスイッチ信号に基づいてサイドスタンドの絡納状態 40 を検出するサイドスタンドスイッチ (図ではSW) 検出 部36と、前記転倒スイッチ25からの転動スイッチ信 号に基づいて転倒を検出する転倒検出部37とを備えて 模成されている。

【0012】前記フェイル判定部32は、前記アクセル 関度検出部34で検出されたアクセル開度からスロット ルバルブの目標開度を算出する目標バルブ開度算出部3 8と、この目標バルブ開度算出部38で算出された目標 バルフ関度及び前記スロットル関度検出部35で検出さ

伴うフェイルを制定する誤差フェイル制定部39と、前 記アクセル関度検出部34で検出されたアクセル開度か らアクセル関度センサ22のフェイルを判定するアクセ ル開度センサ (図ではAPS) フェイル判定部40と、 前記スロットル開度検出部35で検出されたスロットル 関度からスロットル関度センザ23のフェイルを判定す るスロットル開度センサ(図ではTPS)フェイル判定 部41と、前記サイドスタンドスイッチ検出部36で検 出されたサイドスタンドの格納状態からサイドスタンド 10 に伴うフェイルを判定するサイドスタンドフェイル判定 部42と、前記転倒検出部37で検出された転倒状態か ら転倒に伴うフェイルを判定する転倒フェイル判定部4 3とを備えて構成されている。

【0013】前記フェイル時制御部33は、スロットル バルブ12の開度を制御するスロットルバルブ制御部4 4と、点火プラグ10の点火状態を副御する点火副御部 45とを備えて構成されている。前記目標バルブ開度算 出部38は、前記アクセル開度検出部34で検出された アクセル関度の大きさに応じて、本来、スロットルバル であり、一般に、検出されたアクセル開度に所定の係数 を乗じて求める。

【①①14】前記誤差フェイル判定部39は、図3に示 すように、前記目標バルブ開度算出部38で算出された 目標バルブ関度に対し、スロットル開度検出部で検出さ れたスロットル開度が、所定のフェイル判定時間以上、 所定の誤差許容節圏外であるとき、目標バルブ開度と検 出されるスロットル関度との差が大きすぎるフェイルで あると判定する。

【0015】前記アクセル開度センサフェイル判定部4 ①は 例えば図4aに示すように前記アクセル開度セン サ22からアクセル関度検出部34で検出されるアクセ ル開度が主アクセル開度APS(a)と副アクセル開度A PS(b) とであるとき、何れか一方に対し、他方のアク セル開度検出値が、所定のフェイル判定時間以上、所定 の誤差許容範囲外であるときや、或いは図4りに示すよ うにアクセル開度検出部34で検出されたアクセル関度 APSが、所定のフェイル判定時間以上、センサ出力雲 **鴬領域内にあるとき、アクセル関度を検出するアクセル** 関度センサ22若しくはアクセル関度検出部34の何れ か一方若しくは双方がフェイルであると判定する。

【①①16】前記スロットル関度センサフェイル判定部 4.1は、例えば図5に示すように、前記スロットル関度 検出部35で検出されたスロットル開度TPSが、 所定 のフェイル判定時間以上。センザ出力異常領域内にある とき、スロットル関度を検出するスロットル関度センザ 23若しくはスロットル開度検出部35の何れか一方若 しくは双方がフェイルであると判定する。

【0017】前記サイドスタンドフェイル判定部42 れたスロットル開度からスロットルバルブの関度誤差に 50 は、サイドスタンドが格納されておらず、且つエンジン 回転数が所定値以上の状態が、所定のフェイル判定時間 以上継続したらサイドスタンド格納に伴うフェイルであ ると判定する。前記転倒フェイル判定部43は、例えば 図6に示すように、前記転倒検出部37で検出された転 倒スイッチ信号が、所定のフェイル判定時間以上、出力 異常領域内にあるとき、転倒に伴うフェイルであると判 定する。

【0018】一方、図7は、前記スロットルバルブ制御 部で行われる演算処理のフローチャートである。この演 算処理では、まずステップS1で前記状態検出部31で 10 各種の状態を検出する。次にステップ52に移行して、 前記フェイル判定部32で何らかのフェイルが検出され たか否かを判定し、何らかのフェイルが検出された場合 にはステップS3に移行し、そうでない場合にはステッ プS4に移行する。

【0019】前記ステップS3では、スロットルバルブ が閉じるようなモータ駆動指令値を現在のスロットルバ ルブ開度に応じて算出してからステップS5に移行す る。前記ステップS4では、スロットルバルブ開度が前 度に近づくようなモータ駆動指令値を算出してから前記 ステップS5に移行する。

【0020】前記ステップS5では、前記ステップS3 又はステップS4で算出されたモータ駆動指令値を基に 前記ステップモータ16を駆動してから前記ステップS 1に復帰する。この演算処理のステップS3で、何らか のフェイル検出時に行われるスロットルバルブの閉じ制 御は、例えば図8のように行われる。このうち、図88 は時間の経過と共にバルブ開度を一様に閉じる。閉じ速 度一定で閉じるものである。また、図8りは、時間の経 30 過と共に、次第にバルブ閉じ速度を小さくするものであ り、下に凸の曲線で表れる。また、図8cは、バルブ閉 じ開始から所定時間は大きな閉じ速度で、それ以後は小 さな閉じ速度で閉じるものであり、下に凸の折れ線で表 れる。スロットルバルブの閉じ速度制御は、種々に考え **られるが、図9に示すように、スロットルバルブの関度** に対して、関度が小さいときはエンジントルクは大きな 傾きで大きくなり、関度が大きくなるにつれて傾きが小 さくなり、全体として上に凸の曲線で表れる。従って、 エンジントルクのダイナミックレンジが大きな中・大緋 40 気量車両では、フェイルセーフ時にエンジントルクの減 少を一様にして運転者の違和感をなくするために、スロ ・ットル閉じ速度を前記図8bのように下に凸の曲線状に するとか、図8 cのように下に凸の折れ線状に設定する のが望ましい。なお、エンジントルクのダイナミックレ ンジが小さい小排気置車両では、図8aのように傾き一 様でスロットルバルブを閉じてもさほど連和感がない。 【0021】図10は、前記点火制御部45の概略機成 図である。この点火制御のために、前記エンジンコント

ロールユニット15は、海算処理を司るCPU15a、

そのCPUを監視・保護するCPU監視・保護回路15 b. CPU15aからの点火パルス信号を駆動信号に変 換するイグナイタ回路15cを借えている。そして、イ グナイタ回路 15 c からの点火駆動信号は、四気筒の各 気筒毎に設けられた点火コイル11a~11dで増幅さ れ、各点火プラグ10a~10dを放電し、点火する。 なお、前記CPU監視・保護回路15bは、一般にメイ ンとなるCPU15aに対し、サブとなるCPUで構成 されている。

- 【0022】図11は、前記点火制御部45で行われる 演算処理のフローチャートである。この演算処理では、 まずステップS11で前記状態検出部31で各種の状態 を検出する。次にステップS12に移行して、スロット ルバルブの開度やエンジン回転数等の情報から点火時期 を算出する。

【0023】次にステップS13に移行して、前記フェ イル判定部32で何らかのフェイルが検出されたか否か を判定し、何らかのフェイルが検出された場合にはステ ップS14に移行し、そうでない場合にはステップS1 記目標バルブ開度算出部38で算出された目標バルブ開 20 8に移行する。前記ステップS14では、フェイル発生 からの経過時間に応じた点火時期補正値を算出してから ステップS15に移行する。

> 【0024】前記ステップS15では、前記ステップS 12で算出された点火時期に前記ステップS14で算出 された点火時期補正値を加え、新たな点火時期に設定し てからステップS16に移行する。前記ステップS16 では、フェイル発生から一定時間が経過したか否かを判 定し、フェイル発生から一定時間が経過した場合にはス テップS17に移行し、そうでない場合には前記ステッ プS18に移行する。

> 【0025】前記ステップS18では、前記ステップS 12又はステップS15で算出された点火時期の値を基 に点火を制御してから前記ステップS11に復帰する。 一方。前記ステップS17では、点火を停止してから演 算処理を終了する。前記図11の演算処理のステップS 14及びステップS15では、点火時期の遅角化が行わ れる。図12に示すように、通常は、最大トルクが得ら れる時期を点火時期とするが、それよりも点火時期を早 める。即ち遅角化するほど、エンジントルクは小さくな る。そこで、本実施形態では、前記図11の演算処理に より、フェイル発生からの経過時間と共に、点火時期を 次第に遅角し、エンジントルクを次第に小さくするよう に副御する。とれにより、運転者に違和感を感じさせる ことなくフェイルセーフを行うことができる。

【0026】点火制御によってフェイル時にエンジント ルクを次算に減少する手段としては、前記点火時期の遅 角化に代えて又はそれに加えて、図13に示すように点 火そのものを次第に聞引いてゆく方法もある。この例で は、四番気筒から順に点火を聞引き、時間の経過と共に 50 間引く回数を大きくし、最終的には点火を停止する。こ

の方法でも、エンジントルクは次第に減少するので、運 転者に遠和感を感じさせることなくフェイルセーフを行 うことができる.

【0027】また、点火副御によってフェイル時にエン ジントルクを次第に減少する手段としては、前記点火時 期の遅角化及び/又は点火間引きに代えて又はそれらに 加えて、気筒毎に点火を停止してゆく方法もある。図1 4は、この気筒毎の点火停止を、CPUからの指令なし に、つまりアナログ的に行うことができるようにした回 路である。この点火制御部45では、前記エンジンコン 10 トロールユニット15内に、アナログ駆動の点火カット リレー出力回路26を加えた。この点火カットリレー出 力回路26は、点火コイル11a~11dと電源との間 に介続された点火カットリレー27a~17dを駆動す るものであり、道常のエンジン運転時には各点火カット リレー27a~27dは閉じている。そして、前記フェ イル判定部32で何らかなフェイルが判定されたときに は、点火カットリレー出方回路26から各点火カットリ レー27 a~27 dへの出力を停止し、これにより各点 示すように、この例では、一香気筒から順に点火を停止 する。このように気筒毎に点火を停止してゆくことによ ってもエンジントルクは次第に減少するので、運転者に 連和感を感じさせることなくフェイルセーフを行うこと ができる。

【0028】なお、滑らかなエンジントルクの減少に は、前述のように各気筒毎に点火を停止するのが望まし いが、前述のような四気筒の場合、例えば最初に三気筒 分の点火を停止し、最後に一気筒分の点火を停止しても 遠和感がない場合には、そのようにしてもよい。 図16 は、四気筒のうち、最初に三気筒分の点火を停止し、最 後に一気筒分の点火を停止するようにした点火制御部4 5の構成例であり、この例では一番気筒の点火コイル1 1a及び二番気筒の点火コイル11b及び三番気筒の点 火コイルllcと電源との間に第一の点火カットリレー 27 eを介装し、四番気筒の点火コイル11 dと電源と の間に第二の点火カットリレー27 fを介護している。 従って、フェイル検出後、最初に第一の点火力ットリレ -27eを開とし、次いで第二の点火カットリレー27 **↑を開とすることにより、四気筒のうち、最初に三気筒 40** 分の点火が停止し、最後に一気筒分の点火が停止する。 【0029】なお、前記実施形態では、吸入管内噴射型 エンジンについて詳述したが、本発明のエンジン副御装 置は、直噴型エンジンにも同様に展開できる。また、前 記典能形態では、気筒数が4気筒の、所謂マルチンリン ダ型エンジンについて詳述したが、本発明のエンジン制 御装置は、気筒毎に点火を停止する場合を除いて、単気 筒エンジンにも同様に展開できる。

【0030】また、エンジンコントロールユニットは、 マイクロコンピュータに代えて各種の演算回路で代用す 50 ることも可能である。

[0031]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のうち請求 項」に係るエンジン制御装置によれば、フェイルが検出 されたときにエンジントルクを徐々に減少する構成とし たため、二輪車両の運転者にも追和感がない。また、本 発明のうち請求項2に係るエンジン副御装置によれば、 スロットルバルブの閉じ速度を制御してエンジントルク を漸減する構成としたため、スロットルバルブが開の状 騰から、速やかにスロットルバルブを閉じ、その後、ゆ っくりとスロットルバルブを閉じるようにすることによ り、エンジントルクの減少を一様にすることができる。 【0032】また、本発明のうち請求順3に係るエンジ ン副御装置によれば、スロットルバルブの関状態から、 当該スロットルバルブを遠令かに閉じた後、ゆっくりと 閉じるように閉じ速度を副御する構成としたため、エン ジントルクの減少を一様にすることができる。また、本 発明のうち請求項4に係るエンジン制御装置によれば、 点火時期の遅角化、点火間引き、気筒毎の点火カットの 火カットリレー278~27dを順に開とし、図15に 20 少なくとも一つによってエンジントルクを漸減する構成 としたため、点火時期を少しずつ遅らせるとか、点火を 少しずつ間引くとか、一気筒ずつ点火カットするといっ たようにすることにより、エンジントルクの減少を一様 にすることができる。

> 【0033】また、本発明のうち請求項5に係るエンジ ン副御装置によれば、フェイルが検出されたときに、点 火カットを気筒毎に遅らせるリレー回路を備えたことに より、電子制御に必要なCPUがフェイルした場合で も、確実にエンジントルクを漸減することが可能とな

【図面の餅単な説明】

【図1】オートバイ用のエンジン及びその制御装置の概 略構成図である。

【図2】本発明のエンジン副御装置の一実施例を示すブ ロック図である。

【図3】図2の誤差フェイル判定部で行われるフェイル 判定の説明図である。

【図4】図2のアクセル開度センサフェイル判定部で行 われるフェイル判定の説明図である。

【図5】図2のスロットル開度センサフェイル判定部で 行われるフェイル判定の説明図である。

【図6】図2の転倒フェイル判定部で行われるフェイル 判定の説明図である。

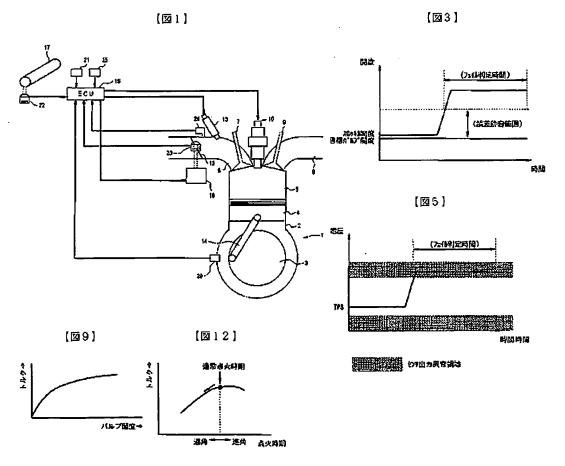
【図7】図2のスロットルバルブ制御部で行われる演算 処理のフローチャートである。

【図8】図7の演算処理で行われるスロットルバルブ閉 じ副御の説明図である。

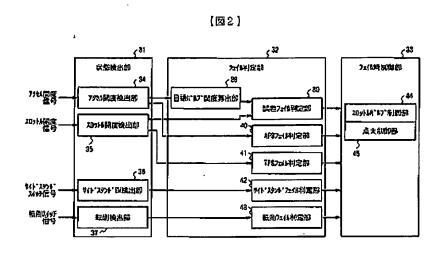
【図9】スロットルバルブ開度とエンジントルクとの関 係の説明図である。

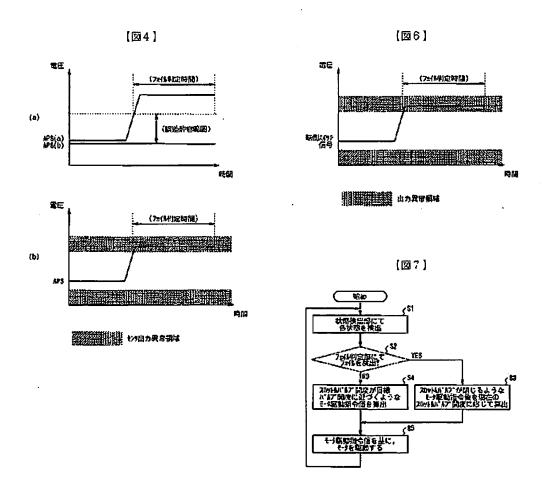
- 【図10】図2の点火制御部の一例を示すプロック図で

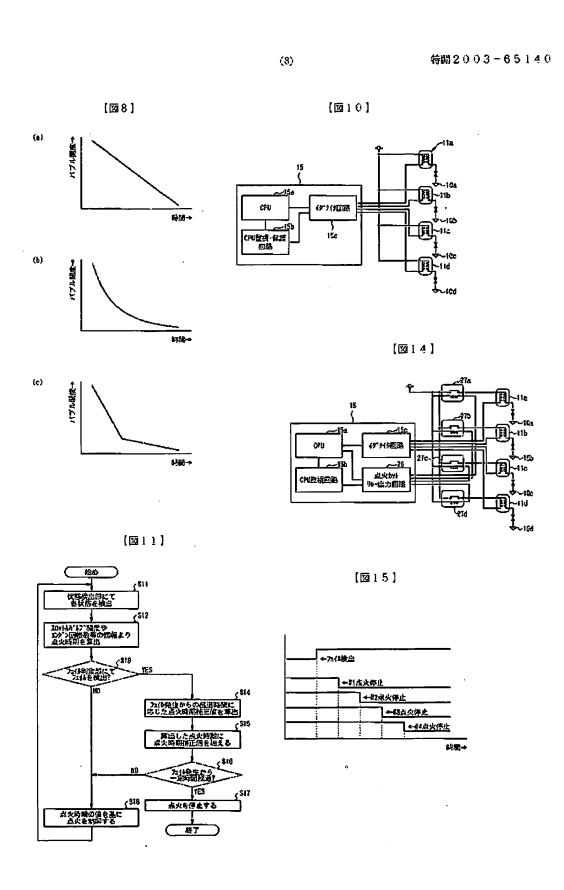
特闘2003-65140 (6) 10 * 9は排気パルブ ある. 【図11】図10の点火副御部で行われる演算処理のフ 10は点火プラグ 11は点火コイル ローチャートである。 【図12】点火時期とエンジントルクとの関係の説明図 12はスロットルバルブ 13はインジェクタ である。 14はコネクティングロッド 【図13】点火間引きによるエンジントルク漸減の説明 15はエンジンコントロールユニット 図である。 【図14】図2の点火制御部の他の倒を示すプロック図 17はアクセル 20はクランク角度センサ である。 21はサイドスタンドスイッチ 【図15】気筒毎に点火停止してエンジントルクを漸減 10 22はアクセル開度センサ する説明図である。 23はスロットル関度センサ 【図16】図2の点火制御部の更に他の例を示すブロッ ク図である。 24は吸気管圧力センサ 【符号の説明】 25は転倒スイッチ 26は点火カットリレー出力回路 1はエンジン 27a~27fは点火カットリレー 3はクランクシャフト 32はフェイル判定部 4はピストン 5は燃焼室 33はフェイル時制御部 6は吸気管 4.4 はスロットルバルブ制御部 7は吸気バルブ 4.5 は点火制御部 智定税約8



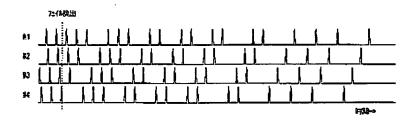




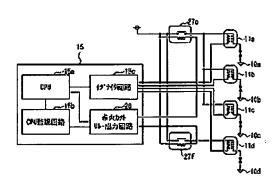




(9) 特闘2003-65140 (図13)



[図16]



フロントページの続き Fi ĵ-マコード(参考) (51) Int.Cl.' 識別記号 F F 0 2 D 11/10 F 0 2 D 11/10 310Z 3 1 0 41/22 41/22 F02P F02P 9/00 3 0 4 D 302A 304 11/04 9/60 302 5/15 11/04

特開2003-65140

(10)

Fターム(参考) 3G019 AB01 AB04 BB19 CB17 DA04 DA07 GA01 GA08 GA09 3G022 DA02 EA08 FA02 GA01 GA07 GA08 3G055 AA04 BA01 CA34 CA39 DA06 DA15 FA02 GA00 GA01 GA10 GA41 GA46 HA06 HA21 HA22 JA04 JA09 JA11 KA02 3G084 AA09 BA02 BA03 BA05 BA13 BA17 DA00 DA03 DA30 EA04 EA12 EC07 FA00 FA10 FA11 FA33 FA35 FA38 3G301 HA01 JA00 J801 J808 LA00 LA01 LB02 LC04 MA14 NA08 ND02 PA07Z PA11Z PA12Z PE01Z PE03Z PE09Z PF00 PF03